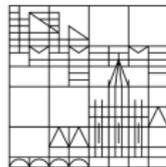


Funktionen beschränkter Variation und deren Anwendungen

Franz Gmeineder
Universität Konstanz

Universität
Konstanz



– Vorlesung 1 –

Allgemeines – zuerst: Herzlich willkommen!

- **Vorlesung:** Freitags, 10:00-11:30 Uhr
- Bei Fragen: Schreiben Sie mir bitte eine E-Mail an

`franz.gmeineder@uni-konstanz.de`

Dann können wir auch individuell Termine vereinbaren.

- **Material:**
 - **Handschriftliche Notizen:** Upload direkt nach der Vorlesung.
 - **Vorlesungsskript:** Upload über das Wochenende hinweg.
 - **Videoaufzeichnungen:** Upload via ILIAS (Link folgt)

↪ Updates finden Sie auf meiner persönlichen Homepage

`https://fxgmeineder.wixsite.com/meinewebsite`

↪ Es wird einen ILIAS-Kurs geben - dieser wird momentan eingerichtet.

- **Prüfung:** Mündliche Prüfung am Semesterende, individuelle Termine.

Struktur der heutigen Vorlesung

Wir werden klären, ...

- **was** BV-Funktionen **sind**, ...
- ... **wozu wir diese benötigen**,
- ... daneben einige **Grundlagen aus der Funktionalanalysis** auffrischen,
- ... und dieses Bild erklären:

A word cloud of mathematical terms related to BV functions and variational problems. The terms are arranged in a roughly triangular shape, with 'BV functions' being the largest and most central. Other terms include 'free discontinuity', 'weakly differentiable', 'minimal surfaces', 'relaxation', 'variational problems', 'Radon measures', 'fine properties', 'jumps', 'imaging', 'singular sets', 'Cantor sets', and 'singularities'.

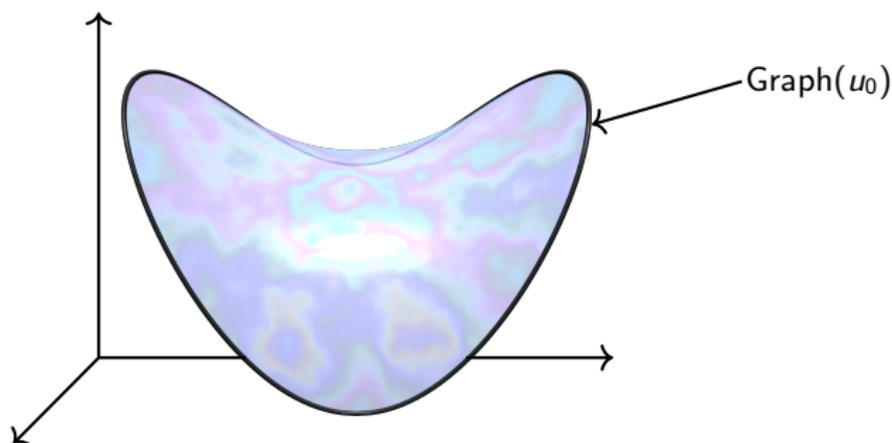
free discontinuity
weakly differentiable
minimal surfaces
relaxation
variational problems
Radon measures
fine properties
jumps
imaging
singular sets
Cantor sets
singularities

Minimalflächen

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen. Das klassische Minimalflächenproblem liest sich als:

$$\text{minimiere } \mathcal{F}[u] := \int_{\Omega} \sqrt{1 + |\nabla u|^2} \, dx \quad \text{unter der Annahme } u|_{\partial\Omega} = u_0.$$

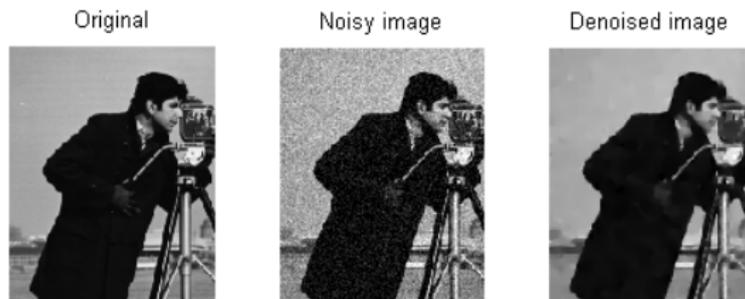
- Graphen von Minimierern ergeben Minimalflächen mit 'Randdatum' u_0 .



- Wie können wir die Existenz von Minimierern sicherstellen?

Entrauschen von Bildern I

- Wir betrachten ein Bild (Original), das durch ein (hier Gaußsches) Rauschen verrauscht wurde.
- **Ziel:** Wir wollen das Bild **entrauschen**.



Graphik von Rudin, Osher, Fatemi '92

- Rauschen ist sehr irregulär → hohe '**Variation**' (Änderungsrate ist hoch)
- **Reduziere** die 'Variation', bleibe **nahe** am Bild, doch **bewahre** Kanten!

Entrauschen von Bildern II

Modellierung: Sei

- Ω das Rechteck, über dem das Bild sichtbar ist
- $f: \Omega \rightarrow [0, 1]$ das verrauschte Bild.
- Farbwerte entsprechen der Grauskala: $0 \simeq$ weiß, $1 \simeq$ schwarz

Metaprinzip der letzten Slide

Reduziere die 'Variation', bleibe **nahe** am Bild, doch **bewahre** Kanten!

Ansatz: Finde $u: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ durch Minimierung von

$$\mathfrak{F}[u] := \underbrace{\int_{\Omega} F(\nabla u) \, dx}_{=:I} + \frac{\lambda}{2} \underbrace{\int_{\Omega} |u - f|^2 \, dx}_{=:II}.$$

Hier nehmen wir an, dass $f \in L^2(\Omega)$.

- Was sind geeignete Kandidaten für F ? u soll springen dürfen!
- Wann gibt es einen Minimierer – und vor allem: Auf welcher Menge?

Enttauschen von Bildern III

- Wählen wir in dem Funktional $F(z) = \frac{1}{2}|z|^2$, so erhalten wir

$$\mathfrak{F}[u] := \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx + \frac{\lambda}{2} \int_{\Omega} |u - f|^2 dx.$$

- Das können wir auf $W^{1,2}(\Omega)$ betrachten. Für $\varepsilon > 0$ und $\varphi \in C_c^\infty(\Omega)$:

$$u \text{ Minimierer} \Rightarrow \mathfrak{F}[u] \leq \mathfrak{F}[u + \varepsilon\varphi],$$

also hat die Funktion $\varepsilon \mapsto \mathfrak{F}[u + \varepsilon\varphi]$ ein Minimum in $\varepsilon = 0$. Damit

$$\left. \frac{d}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} \mathfrak{F}[u + \varepsilon\varphi] = 0$$

Wir schreiben

$$\begin{aligned} \mathfrak{F}[u + \varepsilon\varphi] &= \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla(u + \varepsilon\varphi)|^2 dx + \frac{\lambda}{2} \int_{\Omega} |u + \varepsilon\varphi - f|^2 dx \\ &= \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 + 2\varepsilon \langle \nabla u, \nabla \varphi \rangle + \varepsilon^2 |\nabla \varphi|^2 dx \\ &\quad + \frac{\lambda}{2} \int_{\Omega} |u - f|^2 + 2\varepsilon(u - f)\varphi + \varepsilon^2 |\varphi|^2 dx \end{aligned}$$

Entrauschen von Bildern III

- Wählen wir in dem Funktional $F(z) = \frac{1}{2}|z|^2$, so erhalten wir

$$\mathfrak{F}[u] := \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx + \frac{\lambda}{2} \int_{\Omega} |u - f|^2 dx.$$

- Das können wir auf $W^{1,2}(\Omega)$ betrachten. Für $\varepsilon > 0$ und $\varphi \in C_c^\infty(\Omega)$:

$$u \text{ Minimierer} \Rightarrow \mathfrak{F}[u] \leq \mathfrak{F}[u + \varepsilon\varphi],$$

also hat die Funktion $\varepsilon \mapsto \mathfrak{F}[u + \varepsilon\varphi]$ ein Minimum in $\varepsilon = 0$. Damit

$$\left. \frac{d}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} \mathfrak{F}[u + \varepsilon\varphi] = 0$$

Wir leiten dies nach ε ab:

$$\begin{aligned} \frac{d}{d\varepsilon} \mathfrak{F}[u + \varepsilon\varphi] &= \int_{\Omega} \langle \nabla u, \nabla \varphi \rangle + \varepsilon |\nabla \varphi|^2 dx \\ &\quad + \frac{\lambda}{2} \int_{\Omega} 2(u - f)\varphi + 2\varepsilon |\varphi|^2 dx \end{aligned}$$

Entrauschen von Bildern III

- Wählen wir in dem Funktional $F(z) = \frac{1}{2}|z|^2$, so erhalten wir

$$\mathfrak{F}[u] := \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx + \frac{\lambda}{2} \int_{\Omega} |u - f|^2 dx.$$

- Das können wir auf $W^{1,2}(\Omega)$ betrachten. Für $\varepsilon > 0$ und $\varphi \in C_c^\infty(\Omega)$:

$$u \text{ Minimierer} \Rightarrow \mathfrak{F}[u] \leq \mathfrak{F}[u + \varepsilon\varphi],$$

also hat die Funktion $\varepsilon \mapsto \mathfrak{F}[u + \varepsilon\varphi]$ ein Minimum in $\varepsilon = 0$. Damit

$$\left. \frac{d}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} \mathfrak{F}[u + \varepsilon\varphi] = 0$$

Wir setzen $\varepsilon = 0$:

$$\left. \frac{d}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} \mathfrak{F}[u + \varepsilon\varphi] = \int_{\Omega} \langle \nabla u, \nabla \varphi \rangle + \lambda \int_{\Omega} (u - f)\varphi dx \stackrel{!}{=} 0$$

Integrieren wir (formal) partiell, so erhalten wir

$$\int_{\Omega} (-\Delta u + \lambda(u - f))\varphi dx = 0 \quad \text{für } \varphi \in C_c^\infty(\Omega).$$

Entrauschen von Bildern IV

- Das ist eine **schwache Formulierung** der Gleichung

$$-\Delta u + \lambda(u - f) = 0,$$

also

$$-\Delta u + \lambda u = \lambda f.$$

- Auf der linken Seite: **Elliptischer Differentialoperator** der Ordnung 2.
- Solche Operatoren **boosten die Regularität**:

$$\text{Reg}(u) \approx \text{Reg}(f) + 2.$$

Metaprinzip

Wenn $F(z) = \frac{1}{2}|z|^2$, dann ist das durch

$$\mathfrak{F}[u] := \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx + \frac{\lambda}{2} \int_{\Omega} |u - f|^2 dx$$

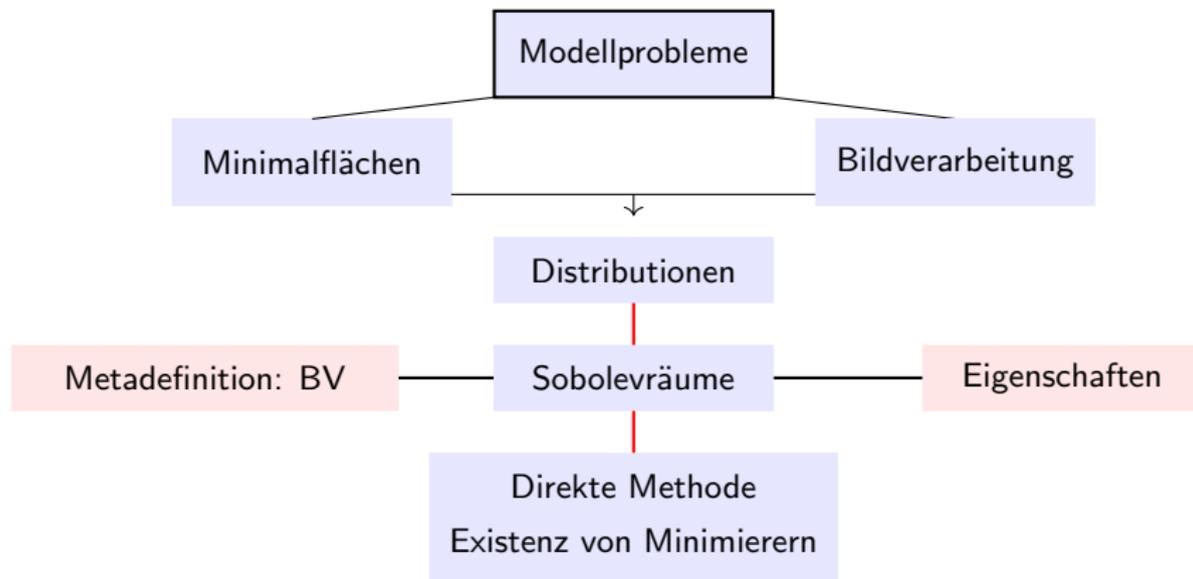
entrauschte Bild **viel regulärer** als f ! \rightarrow **Kanten** werden verschmiert

Struktur

All diese Probleme können mit

Funktionen beschränkter Variation

– kurz: BV-Funktionen – angegangen werden. Heuten gehen wir wie folgt vor:

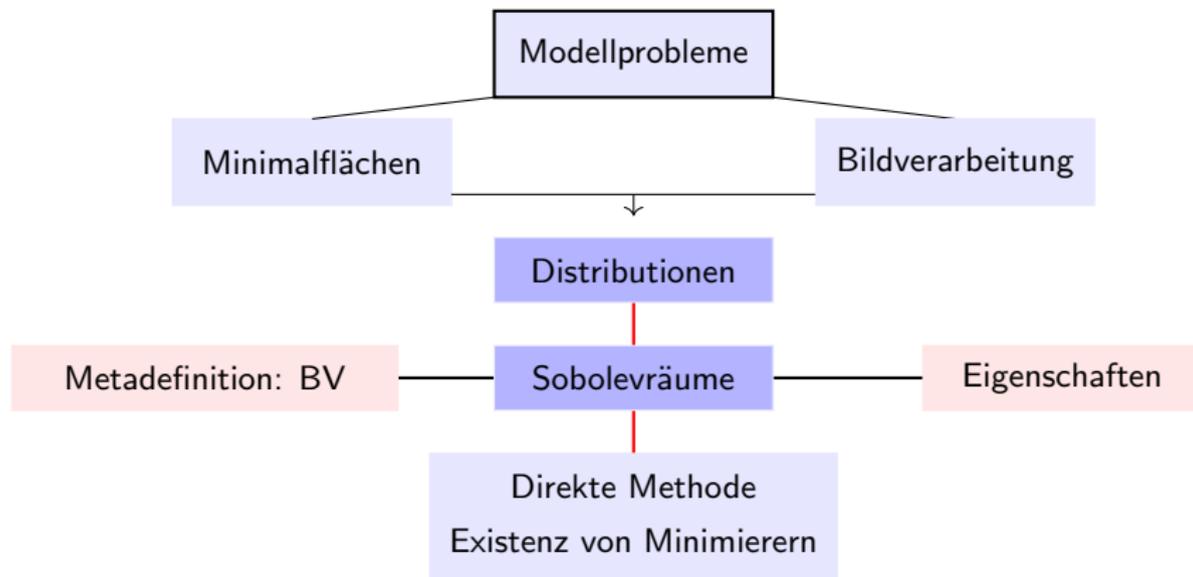


Struktur

All diese Probleme können mit

Funktionen beschränkter Variation

– kurz: BV-Funktionen – angegangen werden. Heute gehen wir wie folgt vor:



Distributionen & Sobolevräume

Um diese Probleme behandeln zu können, benötigen wir eine

Verallgemeinerung der klassischen Differenzierbarkeit.

Wir setzen für $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen

$C_c^\infty(\Omega) := \{\varphi: \Omega \rightarrow \mathbb{R} \text{ beliebig oft stetig differenzierbar und } \text{spt}(\varphi) \text{ kompakt}\}$,

wobei $\text{spt}(\varphi) := \overline{\{x \in \Omega: \varphi(x) \neq 0\}}$ der **Träger** von φ ist.

- Ist $u \in C^1(\Omega)$, so folgt nach dem Satz von Gauß (partielle Integration):

$$\int_{\Omega} (\partial_{x_i} u) \varphi \, dx = \underbrace{\int_{\partial\Omega} u \varphi \nu_i \, d\mathcal{H}^{n-1}}_{=0} - \int_{\Omega} u \partial_{x_i} \varphi \, dx = - \int_{\Omega} u \partial_{x_i} \varphi \, dx$$

für alle $\varphi \in C_c^\infty(\Omega)$. Auf der rechten Seite ist keine Ableitung von u !

Distributionen & Sobolevräume

Um diese Probleme behandeln zu können, benötigen wir eine

Verallgemeinerung der klassischen Differenzierbarkeit.

Wir setzen für $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen

$C_c^\infty(\Omega) := \{\varphi: \Omega \rightarrow \mathbb{R} \text{ beliebig oft stetig differenzierbar und } \text{spt}(\varphi) \text{ kompakt}\}$,

wobei $\text{spt}(\varphi) := \overline{\{x \in \Omega: \varphi(x) \neq 0\}}$ der **Träger** von φ ist.

- Ist $u \in C^1(\Omega)$, so folgt nach dem Satz von Gauß (partielle Integration):

$$\int_{\Omega} (\partial_{x_i} u) \varphi \, dx = \underbrace{\int_{\partial\Omega} u \varphi \nu_i \, d\mathcal{H}^{n-1}}_{=0} - \int_{\Omega} u \partial_{x_i} \varphi \, dx = - \int_{\Omega} u \partial_{x_i} \varphi \, dx$$

für alle $\varphi \in C_c^\infty(\Omega)$. **Auf der rechten Seite ist keine Ableitung von u !**

Distributionen & Sobolevräume

- Wir setzen für $f \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$

$$T_f(\varphi) := \int_{\Omega} f \varphi \, dx \quad \text{für } \varphi \in C_c^\infty(\Omega).$$

Dies ergibt eine **lineare Abbildung** $T_f: C_c^\infty(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$.

- Für $u \in C^1(\Omega)$ übersetzt sich die Zeile

$$\int_{\Omega} (\partial_{x_i} u) \varphi \, dx = \underbrace{\int_{\partial\Omega} u \varphi \nu_i \, d\mathcal{H}^{n-1}}_{=0} - \int_{\Omega} u \partial_{x_i} \varphi \, dx = - \int_{\Omega} u \partial_{x_i} \varphi \, dx$$

zu

$$T_{\partial_{x_i} u}(\varphi) := \int_{\Omega} (\partial_{x_i} u) \varphi \, dx = - \int_{\Omega} u \partial_{x_i} \varphi \, dx =: -T_u(\partial_{x_i} \varphi)$$

für alle $\varphi \in C_c^\infty(\Omega)$.

- Dies nützen wir nun, um sehr irregulären Objekten Ableitungen zuzuordnen!

Distributionen & Sobolevräume

- Für $f \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$ ist $T_f: C_c^\infty(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$.
- Wir wollen uns **stetigen linearen Abbildungen** $T: C_c^\infty(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ widmen.
- Hierzu benötigen wir einen Konvergenzbegriff auf $C_c^\infty(\Omega)$:

Definition (Konvergenz auf $C_c^\infty(\Omega)$)

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen und $\varphi, \varphi_1, \varphi_2, \dots \in C_c^\infty(\Omega)$. Wir sagen, (φ_j) **konvergiert in** $\mathcal{D}(\Omega)$ zu φ , falls

- 1 es **eine kompakte Menge** $K \subset \Omega$ gibt mit

$$\text{spt}(\varphi), \text{spt}(\varphi_1), \dots \subset K.$$

- 2 Für alle $\alpha \in \mathbb{N}_0^n$ gilt

$$\sup_{x \in \Omega} |\partial^\alpha (\varphi - \varphi_j)(x)| \rightarrow 0, \quad j \rightarrow \infty.$$

Eine lineare Abbildung $T: C_c^\infty(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$, die **stetig** bzgl. Konvergenz in $\mathcal{D}(\Omega)$ ist, heißt eine **Distribution** (in Formeln $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$):

$$\varphi_j \rightarrow \varphi \text{ in } \mathcal{D}(\Omega) \Rightarrow T(\varphi_j) \rightarrow T(\varphi).$$

Drei wichtige Beispiele

Beispiel (Reguläre Distributionen)

Sei $f \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$. Dann definiert

$$T_f(\varphi) := \int_{\Omega} \varphi f \, dx, \quad \varphi \in C_c^\infty(\Omega)$$

eine Distribution. Ist $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$ mit $T = T_f$ für ein $f \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$, so nennen wir T eine **reguläre Distribution**.

Beweis. Seien $\varphi, \varphi_1, \dots \in C_c^\infty(\Omega)$ mit $\varphi_j \rightarrow \varphi$ in $\mathcal{D}(\Omega)$, d.h.

- $\exists K \subset \Omega$ kompakt: $\text{spt}(\varphi), \text{spt}(\varphi_1), \dots \subset K$
- $\forall \alpha \in \mathbb{N}_0^n$: $\sup_{\Omega} |\partial^\alpha(\varphi - \varphi_j)| \rightarrow 0$.

Dann gilt

$$\begin{aligned} |T_f(\varphi) - T_f(\varphi_j)| &= \left| \int_{\Omega} (\varphi - \varphi_j) f \, dx \right| \\ &= \left| \int_K (\varphi - \varphi_j) f \, dx \right| \leq \left(\sup_{\Omega} |\varphi - \varphi_j| \right) \int_K |f| \, dx \rightarrow 0. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Nicht jede Distribution ist regulär!

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen und $x_0 \in \Omega$. Wir betrachten das Funktional

$$T(\varphi) := \int_{\Omega} \varphi \, d\delta_{x_0} = \varphi(x_0).$$

Dann gibt es **kein** $f \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$ mit

$$T = T_f, \text{ d.h., } \varphi(x_0) = \int_{\Omega} \varphi f \, dx \quad \text{für alle } \varphi \in C_c^\infty(\Omega). \quad (*)$$

Lemma

Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $f \in L^1_{\text{loc}}(U)$ und gelte

$$\int_U f \varphi \, dx = 0 \quad \text{für alle } \varphi \in C_c^\infty(U).$$

Dann gilt $f = 0$ \mathcal{L}^n -fast überall.

Mit dem Lemma: Wir setzen $U = \Omega \setminus \{x_0\}$. Dann:

$$(*) \implies f = 0 \text{ } \mathcal{L}^n\text{-f.ü. auf } U \implies f = 0 \text{ } \mathcal{L}^n\text{-f.ü. auf } \Omega,$$

und das ist ein Widerspruch!

Radonmaße

Definition (Radonmaß)

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen und $\mathcal{B}(\Omega)$ die Borelsche σ -Algebra auf Ω . Ein Maß auf $\mathcal{B}(\Omega)$ heißt **Radonmaß**, falls gilt:

- 1 μ ist **lokal endlich**, d.h., $\mu(K) < \infty$ für jede kompakte Menge $K \subset \Omega$,
- 2 μ ist *von innen regulär*, d.h., für jedes $A \in \mathcal{B}(\Omega)$ gilt

$$\mu(A) = \sup\{\mu(K) : K \subset A \text{ kompakt}\}.$$

Beispiel

Sei $\Sigma \subset \mathbb{R}^n$ eine $(n-1)$ -dimensionale Untermannigfaltigkeit des \mathbb{R}^n und \mathcal{H}^{n-1} das Oberflächenmaß. Dann ist $\mathcal{H}^{n-1} \llcorner \Sigma$ Radon.

Wichtiger Unterschied

Maße können singular bzgl. \mathcal{L}^n sein! Hierbei:

- $\mu \ll \mathcal{L}^n$ (absolutstetig): \mathcal{L}^n -Nullmengen $\subset \mu$ -Nullmengen
- $\mu \perp \mathcal{L}^n$ (singular): μ ist nicht absolutstetig bzgl. \mathcal{L}^n

Drei wichtige Beispiele

Maßreguläre Distributionen

Sei μ ein **Radonmaß** auf Ω . Dann definiert

$$T_\mu(\varphi) := \int_{\Omega} \varphi \, d\mu, \quad \varphi \in C_c^\infty(\Omega)$$

eine Distribution. Ist $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$ mit $T = T_\mu$ für ein Radonmaß μ , so nennen wir T eine **maßreguläre Distribution**.

Beweis. Seien $\varphi, \varphi_1, \dots \in C_c^\infty(\Omega)$ mit $\varphi_j \rightarrow \varphi$ in $\mathcal{D}(\Omega)$, d.h.

- $\exists K \subset \Omega$ kompakt: $\text{spt}(\varphi), \text{spt}(\varphi_1), \dots \subset K$
- $\forall \alpha \in \mathbb{N}_0^n: \sup_{\Omega} |\partial^\alpha(\varphi - \varphi_j)| \rightarrow 0$.

Dann gilt

$$\begin{aligned} |T_\mu(\varphi) - T_\mu(\varphi_j)| &= \left| \int_{\Omega} (\varphi - \varphi_j) \, d\mu \right| \\ &= \left| \int_K (\varphi - \varphi_j) \, d\mu \right| \leq (\sup_{\Omega} |\varphi - \varphi_j|) \mu(K) \rightarrow 0. \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Distributionsableitungen & Sobolevräume

Erinnerung: Für $u \in C^1(\Omega)$ haben wir

$$T_{\partial_{x_i} u}(\varphi) := \int_{\Omega} (\partial_{x_i} u) \varphi \, dx = - \int_{\Omega} u \partial_{x_i} \varphi \, dx =: -T_u(\partial_{x_i} \varphi)$$

für alle $\varphi \in C_c^\infty(\Omega)$.

Definition

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen und $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$. Für $j \in \{1, \dots, n\}$ definiert

$$(\partial_{x_j} T)(\varphi) := -T(\partial_{x_j} \varphi) \quad \text{für alle } \varphi \in C_c^\infty(\Omega)$$

eine Distribution. Wir nennen sie die j -te Distributionsableitung von T und

$$DT = (\partial_{x_1} T, \dots, \partial_{x_n} T) \in \mathcal{D}'(\Omega)^n$$

den **distributionellen Gradienten** von T .

Distributionsableitungen & Sobolevräume

Erinnerung: Für $u \in C^1(\Omega)$ haben wir

$$\partial_{x_i} T_u(\varphi) = T_{\partial_{x_i} u}(\varphi) := \int_{\Omega} (\partial_{x_i} u) \varphi \, dx = - \int_{\Omega} u \partial_{x_i} \varphi \, dx =: -T_u(\partial_{x_i} \varphi)$$

für alle $\varphi \in C_c^\infty(\Omega)$.

Definition

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen und $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$. Für $j \in \{1, \dots, n\}$ definiert

$$(\partial_{x_j} T)(\varphi) := -T(\partial_{x_j} \varphi) \quad \text{für alle } \varphi \in C_c^\infty(\Omega)$$

eine Distribution. Wir nennen sie die j -te Distributionsableitung von T und

$$DT = (\partial_{x_1} T, \dots, \partial_{x_n} T) \in \mathcal{D}'(\Omega)^n$$

den **distributionellen Gradienten** von T .

Sobolevräume

Ist $f \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$, so ...

- können wir die reguläre Distribution T_f betrachten, ...
- ihre distributionellen Ableitungen betrachten, ...
- und fragen, ob diese allesamt wiederum reguläre Distributionen sind:

$$\partial_{x_i} T_f = T_{f_i} \text{ mit } f_i \in L^1_{\text{loc}}(\Omega), \quad i \in \{1, \dots, n\}.$$

Falls **ja**, so nennen wir f **schwach differenzierbar** und schreiben $f \in W^{1,1}_{\text{loc}}(\Omega)$.

Lemma (Zur Erinnerung)

Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $f \in L^1_{\text{loc}}(U)$ und gelte

$$\int_U f \varphi \, dx = 0 \quad \text{für alle } \varphi \in C_c^\infty(U).$$

Dann gilt $f = 0$ \mathcal{L}^n -fast überall.

$$T_{f_i} = T_{g_i} \Rightarrow (\forall \varphi \in C_c^\infty(\Omega): \int_\Omega (f_i - g_i) \varphi \, dx = 0) \Rightarrow f_i = g_i \text{ } \mathcal{L}^n\text{-f.ü..}$$

Sobolevräume

Damit ist für $f \in W_{\text{loc}}^{1,1}(\Omega)$ und $i \in \{1, \dots, n\}$

$$\partial_{x_i} T_f = T_{f_i} \text{ mit } f_i \in L_{\text{loc}}^1(\Omega),$$

wobei $f_i \in L_{\text{loc}}^1(\Omega)$ **eindeutig festgelegt ist**. Wir schreiben etwas ungenau

$$\partial_{x_i} f := f_i.$$

Konsistenz mit klassischer Differenzierbarkeit: Ist $u \in C^1(\Omega)$, so ...

$$\begin{aligned} (\partial_{x_i} T_u)(\varphi) &\stackrel{\text{Def}}{=} -T_u(\partial_{x_i} \varphi) \stackrel{\text{Def}}{=} - \int_{\Omega} u \partial_{x_i} \varphi \, dx \\ &\stackrel{u \in C^1(\Omega)}{=} \int_{\Omega} (\partial_{x_i} u) \varphi \, dx \stackrel{\text{Def}}{=} T_{\partial_{x_i} u}(\varphi) \quad \text{für alle } \varphi \in C_c^\infty(\Omega). \end{aligned}$$

Sobolevräume

Sobolevräume: Stelle L^p -Größenbedingungen an die schwachen Ableitungen!

Definition (Sobolevräume)

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen und $1 \leq p \leq \infty$. Der **Sobolevraum** $W^{1,p}(\Omega)$ besteht aus allen

- 1 $u \in L^p(\Omega)$,
- 2 die **schwach differenzierbar** sind und erfüllen:

$$\|u\|_{W^{1,p}(\Omega)} := (\|u\|_{L^p(\Omega)}^p + \|\partial_{x_1} u\|_{L^p(\Omega)}^p + \dots + \|\partial_{x_n} u\|_{L^p(\Omega)}^p)^{\frac{1}{p}} < \infty,$$

falls $1 \leq p < \infty$,

$$\|u\|_{W^{1,\infty}(\Omega)} := \|u\|_{L^\infty(\Omega)} + \|\partial_{x_1} u\|_{L^\infty(\Omega)} + \dots + \|\partial_{x_n} u\|_{L^\infty(\Omega)} < \infty,$$

falls $p = \infty$.

Induktiv definieren wir auch $W^{k,p}(\Omega)$ und stattdessen diesen Raum aus mit

$$\|u\|_{W^{k,p}(\Omega)} := \left(\sum_{|\alpha| \leq k} \|\partial^\alpha u\|_{L^p(\Omega)}^p \right)^{\frac{1}{p}}.$$

Sobolevräume

Sobolevräume: Stelle L^p -Größenbedingungen an die schwachen Ableitungen!

Definition (Sobolevräume)

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen und $1 \leq p \leq \infty$. Der **Sobolevraum** $W^{1,p}(\Omega)$ besteht aus allen

- $u \in L^p(\Omega)$,
- die **schwach differenzierbar** sind und erfüllen:

$$\|u\|_{W^{1,p}(\Omega)} := (\|u\|_{L^p(\Omega)}^p + \|\partial_{x_1} u\|_{L^p(\Omega)}^p + \dots + \|\partial_{x_n} u\|_{L^p(\Omega)}^p)^{\frac{1}{p}} < \infty,$$

falls $1 \leq p < \infty$,

$$\|u\|_{W^{1,\infty}(\Omega)} := \|u\|_{L^\infty(\Omega)} + \|\partial_{x_1} u\|_{L^\infty(\Omega)} + \dots + \|\partial_{x_n} u\|_{L^\infty(\Omega)} < \infty,$$

falls $p = \infty$.

Induktiv definieren wir auch $W^{k,p}(\Omega)$ und stattdessen diesen Raum aus mit

$$\|u\|_{W^{k,p}(\Omega)} := \left(\sum_{|\alpha| \leq k} \|\partial^\alpha u\|_{L^p(\Omega)}^p \right)^{\frac{1}{p}}.$$

Einige Eigenschaften von Sobolevräumen

- $(W^{k,p}(\Omega), \|\cdot\|_{W^{k,p}(\Omega)})$ ist ein **Banachraum** für alle $1 \leq p \leq \infty$.
- Falls $1 \leq p < \infty$, so ist $(W^{k,p}(\Omega), \|\cdot\|_{W^{k,p}(\Omega)})$ **separabel**, d.h., es existiert eine abzählbare, dichte Teilmenge.
- $(W^{k,p}(\Omega), \|\cdot\|_{W^{k,p}(\Omega)})$ hat $C^\infty(\Omega) \cap W^{k,p}(\Omega)$ für alle $1 \leq p < \infty$ als **dichte Teilmenge**:

$$\forall u \in W^{k,p}(\Omega) \exists (u_j) \subset C^\infty(\Omega) \cap W^{k,p}(\Omega): \|u - u_j\|_{W^{k,p}(\Omega)} \rightarrow 0, \quad j \rightarrow \infty.$$

Bemerkung

$C^\infty(\Omega) \cap W^{1,\infty}(\Omega)$ ist **nicht** dicht in $W^{1,\infty}(\Omega)$. **Idee:**

- $W^{1,\infty}(\Omega) \simeq$ Lipschitz stetige Funktionen auf Ω .
- $\|u\|_{W^{1,\infty}(\Omega)} = \|u\|_{C_b^1(\bar{\Omega})}$ für $u \in C_b^1(\Omega)$, und $(C_b^1(\Omega), \|\cdot\|_{C_b^1(\Omega)})$ ist Banach.

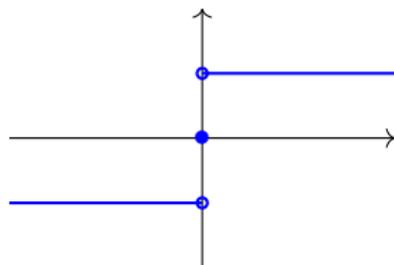
- Für $1 \leq p < \infty$ und $k \in \mathbb{N}$, definieren wir **Nullrandwerteräume** via

$$W_0^{k,p}(\Omega) := \overline{C_c^\infty(\Omega)}^{\|\cdot\|_{W^{k,p}(\Omega)}}.$$

Sobolevräume und Sprünge

Wann gehören **Sprungfunktionen** zu $W^{1,p}$?

- Wir betrachten für $n = 1$ die **Signumsfunktion** u auf $(-1, 1)$:



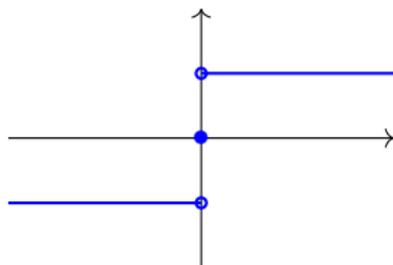
- Wir berechnen die Distributionsableitung. Sei $\varphi \in C_c^\infty((-1, 1))$. Dann:

$$\begin{aligned}
 \partial_x T_u(\varphi) &\stackrel{\text{Def}}{=} -T_u(\partial_x \varphi) = - \int_{(-1,1)} u \partial_x \varphi \, dx \\
 &= - \int_{-1}^0 u \partial_x \varphi \, dx - \int_0^1 u \partial_x \varphi \, dx = \int_{-1}^0 \partial_x \varphi \, dx - \int_0^1 \partial_x \varphi \, dx \\
 &= (\varphi(0) - \varphi(-1)) - (\varphi(1) - \varphi(0)) = 2\varphi(0) = T_{2\delta_0}(\varphi)
 \end{aligned}$$

Sobolevräume und Sprünge

Wann gehören **Sprungfunktionen** zu $W^{1,p}$? **Nie!**

- Wir betrachten für $n = 1$ die **Signumsfunktion** u auf $(-1, 1)$:



- Wir berechnen die Distributionsableitung. Sei $\varphi \in C_c^\infty((-1, 1))$. Dann:

$$\begin{aligned}
 \partial_x T_u(\varphi) &\stackrel{\text{Def}}{=} -T_u(\partial_x \varphi) = - \int_{(-1,1)} u \partial_x \varphi \, dx \\
 &= - \int_{-1}^0 u \partial_x \varphi \, dx - \int_0^1 u \partial_x \varphi \, dx = \int_{-1}^0 \partial_x \varphi \, dx - \int_0^1 \partial_x \varphi \, dx \\
 &= (\varphi(0) - \varphi(-1)) - (\varphi(1) - \varphi(0)) = 2\varphi(0) = T_{2\delta_0}(\varphi)
 \end{aligned}$$

BV-Funktionen

Metadefinition – wir erlauben Sprünge!

Für $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen ist $BV_{loc}(\Omega)$ der Raum

- derjenigen Funktionen $u \in L^1_{loc}(\Omega)$,
- deren distributionelle Ableitungen **maßregulär sind**.

Informell: Distributionsableitungen 'sind' Radonmaße

Fragen – und Hauptziele der Vorlesung:

- Welche Art glatter Approximation lassen solche Funktionen zu?
- Welche Randwerte nehmen solche Funktionen an? (Spurtheorie)
- Welche Einbettungssätze gelten für solche Funktionen?
- Sprünge sind eine Art von Singularitäten. Welche anderen Singularitäten sind für BV-Funktionen generisch?
- Wie lassen sich damit Variationsprobleme lösen ...
- und numerisch behandeln?

Coda

Theorem

Vielen Dank für Ihre Aufmerksamkeit!